



EU^{RA}

DRIVES

MANUAL RÁPIDO PARAMETRIZACIÓN



SERIE E2000


GRUPO 100 : PARÁMETROS BASE

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|--|------------------|------------------------|-----|
| F100 | 0100h | Password | 0 - 9999 | 8 | |
| F102 | 0102h | Corriente nominal (A) | 1,0 – 800,0 A | Sólo Lectura | |
| F103 | 0103h | Potencia nominal (KW) | 0,2 – 800,0 KW | Sólo Lectura | |
| F104 | 0104h | Nivel de tensión | | Sólo Lectura | |
| F105 | 0105h | Versión del software | 0,00 – 10,00 | Sólo Lectura | |
| F106 | 0106h | Algoritmo de control | 0 – 6 | 2 | X |
| F107 | 0107h | Activación del Password (parametrización) | 0 - 1 | 0 | |
| F108 | 0108h | Password fijado | 0 – 9999 | 0 | |
| F109 | 0109h | Frecuencia de arranque (Hz) | 0,00 – 10,00 Hz | 0,00 Hz | |
| F110 | 010Ah | Tiempo de frecuencia de arranque | 0,0 – 10,0 seg. | 0,0 seg | |
| F111 | 010Bh | Frecuencia máxima (Hz) | F113 – 650,0 Hz | 50,0 Hz | |
| F112 | 010Ch | Frecuencia mínima de trabajo (Hz) | 0,00 – F113 Hz | 0,50 Hz | |
| F113 | 010Dh | Referencia interna de velocidad (Hz) | F 112 – F 111 Hz | 50,00 Hz | |
| F114 | 010Eh | Rampa de aceleración 1 (seg.) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F115 | 010Fh | Rampa de desaceleración 1 (seg.) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F116 | 0110h | Rampa de aceleración 2 (seg.) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F117 | 0111h | Rampa de desaceleración 2 (seg.) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F118 | 0112h | Frecuencia Knee (Hz) | 15,00 – 650,0 Hz | 50 Hz | X |
| F119 | 0113h | Tiempo de rampa accelera./desacelera. (seg) | 0 - 1 | 0 | X |
| F120 | 0114h | Tiempo muerto durante inversión giro (seg.) | 0,0 – 3000 Seg. | 0,00 seg | |
| F122 | 0116h | Giro inverso desactivado | 0 - 1 | 0 | X |
| F123 | 0117h | Inversión habilitada con trabajo de velocidades combinadas | 0 - 1 | 0 | |
| F124 | 0118h | Frecuencia Jog (Hz) | F112 – F111 Hz | 5,00 Hz | |
| F125 | 0119h | Rampa aceleración modo Jog (seg.) | 0,1 – 3000 seg. | Según Variador | |
| F126 | 011Ah | Rampa desaceleración modo Jog (seg.) | 0,1 – 3000 seg. | Según Variador | |
| F127 | 011Bh | Salto de frecuencia A (Hz) | 0,00 – 650,0 Hz | 0,00 Hz | |
| F128 | 011Ch | Histéresis del salto de frecuencia A (Hz) | ± 2,5 Hz | 0,0 Hz | |
| F129 | 011Dh | Salto de frecuencia B (Hz) | 0,00 – 650,0 Hz | 0,00 Hz | |
| F130 | 011Eh | Histéresis del salto de frecuencia B (Hz) | ± 2,5 Hz | 0,0 Hz | |
| F131 | 011Fh | Visualización: Selección de los parámetros de funcionamiento a mostrar durante el estado "START" (Motor en marcha) | 0 - 8192 | 0 + 1 + 2 + 4 + 8 = 15 | |
| F132 | 0120h | Visualización: Selección de los parámetros de funcionamiento a visualizar durante el estado "STOP" (Motor parado) | 0 - 2048 | 0 + 2 + 4 = 6 | |
| F133 | 0121h | Ratio de transmisión | 0,10 – 200,0 | 1 | |
| F134 | 0122h | Diámetro de la polea | 0,001 – 1,000 Mt | 0 | |
| F135 | 0123h | Macro de usuario | 0 - 2 | 0 | |
| F136 | 0124h | Compoensación de deslizamiento V/Hz | 0 – 10 % | 0 | X |
| F137 | 0125h | Relación frecuencia/tensión (sólo modo V/Hz) | 0 - 4 | 3 | X |
| F138 | 0126h | Lineal | 1 - 20 | Según Variador | X |
| F139 | 0127h | Cuadrático | 1 - 6 | 1 | X |



| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--|----------------------------|--------------------------|------------|
| F140 | 0128h | Frecuencia de usuario F1 - Frecuencia BOOST (Hz) | 0 – F142 - 0 – 5 Hz | 1,00 Hz - 1,00 Hz | X |
| F141 | 0129h | Voltaje de usuario V1 - Intensidad BOOST (%) | 0 – 100 % - 0 – 25 % | 4 V - 4 % | X |
| F142 | 012Ah | Frecuencia de usuario F2 | F140 - F144 | 5,00 Hz | X |
| F143 | 012Bh | Voltaje de usuario V2 | 0 – 100 % | 13 V | X |
| F144 | 012Ch | Frecuencia de usuario F3 | F142 - F146 | 10,00 Hz | X |
| F145 | 012Dh | Voltaje de usuario V3 | 0 – 100 % | 24 V | X |
| F146 | 012Eh | Frecuencia de usuario F4 | F144 – F148 | 20,00 Hz | X |
| F147 | 012Fh | Voltaje de usuario V4 | 0 – 100 % | 45 V | X |
| F148 | 0130h | Frecuencia de usuario F5 | F146 – F 150 | 30,00 Hz | X |
| F149 | 0131h | Voltaje de usuario V5 | 0 – 100 % | 63 V | X |
| F150 | 0132h | Frecuencia de usuario F6 | F148 - F118 | 40,00 Hz | X |
| F151 | 0133h | Voltaje de usuario V6 | 0 – 100 % | 81 V | X |
| F152 | 0134h | Tensión máxima al motor | 10 – 100 % | 100,00% | X |
| F153 | 0135h | Frecuencia de conmutación PWM | Según Variador | Según Variador | X |
| F154 | 0136h | Compensación voltaje de entrada | 0 - 2 | 0 | X |
| F155 | 0137h | Valor interno de la segunda velocidad | 0 - F111 | 0 | X |
| F156 | 0138h | Dirección de la segunda velocidad | 0 - 1 | 0 | X |
| F157 | 0139h | Lectura de la segunda velocidad | | Sólo Lectura | |
| F158 | 013Ah | Lectura de la dirección de la 2ª velocidad | | Sólo Lectura | |
| F159 | 013Bh | Modulación “Random” PWM | 0 - 1 | 1 | X |
| F160 | 013Ch | Reset parámetros a “Valores de fábrica” | 0 – 1 (21-22 macros) | 0 | X |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP** / **F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO 200 : CONTROL DE VARIADOR

| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|---|----------------------|--------------------------|------------|
| F200 | 0200h | Posibles formas de START | 0 - 4 | 4 | X |
| F201 | 0201h | Posibles formas de STOP | 0 - 4 | 4 | X |
| F202 | 0202h | Dirección de giro | 0 - 3 | 0 | X |
| F203 | 0203h | Posibles formas de entrada de referencia para la primera velocidad (X) | 0 - 10 | 0 | X |
| F204 | 0204h | Posibles formas de entrada de referencia para la segunda velocidad (Y) | 0 - 7 | 0 | X |
| F205 | 0205h | Punto de referencia de ajuste de la consigna de la segunda velocidad, usando AI1 y AI2 | 0 - 1 | 0 | X |
| F206 | 0206h | Rango de la segunda velocidad "Y" (%) | 0 - 100% | 100,00% | X |
| F207 | 0207h | Frecuencia de salida como combinación de las consignas de la primera ("X") y la segunda ("Y") velocidad | 0 - 7 | 0 | X |
| F208 | 0208h | Arranque/paro por dos/tres cables | 0 - 5 | 0 | X |
| F209 | 0209h | Modo de selección para STOP | 0 - 2 | 0 | X |
| F210 | 020Ah | Potenciometro motorizado , resolución de frecuencia. Mediante teclado o Terminales | 0,01 – 2,00 Hz | 0,01 Hz | |
| F211 | 020Bh | Potenciometro motorizado , variación de velocidad. Mediante teclado o Terminales | 0,01 – 100,0 Hz/seg. | 5,00 Hz/seg. | |
| F212 | 020Ch | Estado de la memoria (con 208=3) | 0 - 1 | 0 | |
| F213 | 020Dh | Autoarranque después de caída de potencia | 0 - 1 | 0 | |
| F214 | 020Eh | Auto-reset error variador | 0 - 1 | 0 | |
| F215 | 020Fh | Retardo de autoarranque después de caída de potencia (seg.) | 0,1 – 3000,0 seg. | 60,0 seg. | |
| F216 | 0210h | Tentativas posibles de reset-error | 0 - 5 | 0 | |
| F217 | 0211h | Retardo para reset-error | 0,0 – 10,0 seg. | 3,0 seg. | |
| F219 | 0213h | Protección de escritura en Eeprom con control MODBUS | 0 - 1 | 1 | |
| F220 | 0214h | Memoria de velocidad y dirección en caso de fallo de alimentación | 0 - 1 | 0 | |
| F224 | 0218h | Estado de la memoria (con 208=3)Ajuste F-min | 0 - 1 | 0 | |
| F227 | 021Bh | Tiempo de aceleración 3 (seg) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F228 | 021Ch | Tiempo de desaceleración 3 (seg) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F279 | 024Fh | Tiempo de aceleración 4 (seg) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |
| F280 | 0250h | Tiempo de aceleración 4 (seg) | 0,1 – 3.000 seg. | Según Variador | |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO 300 : CONFIGURACIÓN ENTRADAS/SALIDAS DIGITALES

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|--------|--------|---|---------------------|-------------------|-----|
| F300 | 0300h | Salida relé | 0 - 45 | 1 | |
| F301 | 0301h | Salida digital 1 (DO1) | 0 - 43 | 14 | |
| F302 | 0302h | Salida digital 2 (DO2) | 0 - 43 | 5 | |
| F303 | 0303h | Configuración DO1 como salida de pulsos | 0 - 1 | 0 | |
| F304 | 0304h | Rampa "S" Progresión inicial | 2,0 – 50 % | 30,00% | |
| F305 | 0305h | Rampa "S" Progresión final | 2,0 – 50 % | 30,00% | |
| F306 | 0306h | Activación de la Rampa "S" | 0 - 1 | 0 | X |
| F307 | 0307h | Humbral de frecuencia 1 (Hz) | F112 – F111 Hz | 10 Hz | |
| F308 | 0308h | Humbral de frecuencia 2 (Hz) | F112 – F111 Hz | 50 Hz | |
| F309 | 0309h | Histéresis humbral de frecuencia (%) | 0 – 100 % | 50% | |
| F310 | 030Ah | Humbral de corriente (A) | 0 – 1000 A | Corriente Nominal | |
| F311 | 030Bh | Histéresis humbral de corriente | 0 – 100 % | 10% | |
| F312 | 030Ch | Histéresis final de rampa (Hz) | 0,00 – 5,00 Hz | 0 | |
| F313 | 030Dh | Contador interno : Divisor para entrada de pulsos | 0 - 65000 | 1 | |
| F314 | 030Eh | Contador interno : Contador valor final | F315 - 65000 | 1000 | |
| F315 | 030Fh | Contador interno : valor intermedio | 1 - F314 | 500 | |
| F316 | 0310h | Mapeado DI: Asignación de función para DI1 | 0 - 61 | 11 | |
| F317 | 0311h | Mapeado DI: Asignación de función para DI2 | 0 - 61 | 9 | |
| F318 | 0312h | Mapeado DI: Asignación de función para DI3 | 0 - 61 | 15 | |
| F319 | 0313h | Mapeado DI: Asignación de función para DI4 | 0 - 61 | 16 | |
| F320 | 0314h | Mapeado DI: Asignación de función para DI5 | 0 - 61 | 7 | |
| F321 | 0315h | Mapeado DI: Asignación de función para DI6 | 0 - 61 | 8 | |
| F322 | 0316h | Mapeado DI: Asignación de función para DI7 | 0 - 61 | 1 | |
| F323 | 0317h | Mapeado DI: Asignación de función para DI8 | 0 - 61 | 2 | |
| F324 | 0318h | Selección lógica para STOP - DISABLE | 0 - 1 | 0 | X |
| F325 | 0319h | Selección lógica para EMERGENCIA – STOP EXTERNO | 0 - 1 | 0 | X |
| F326 | 031Ah | Watchdog tiempo de retardo | 0,1 – 30.000 seg. | 10 seg. | |
| F327 | 031Bh | Watchdog modo STOP | 0 - 1 | 0 | |
| F328 | 031Ch | Factor de filtro de entrada digital | 0 - 100 | 10 | |
| F330 | 031Eh | Diagnóstico : Visualización de entradas digitales | | | |
| F331 | 031Fh | Diagnóstico : Valor analógico de AI1 | 0 – 4096 = 0 - 100% | | |
| F332 | 0320h | Diagnóstico : Valor analógico de AI2 | 0 – 4096 = 0 - 100% | | |
| F333 | 0321h | Diagnóstico : Valor analógico de AI3 | 0 – 4096 = 0 - 100% | | |
| F335 | 0323h | Diagnóstico : Activar salida relé | Flechas UP /DOWN | | X |
| F336 | 0324h | Diagnóstico : Activar salida digital DO1 | Flechas UP /DOWN | | X |
| F337 | 0325h | Diagnóstico : Activar salida digital DO2 | Flechas UP /DOWN | | X |
| F338 | 0326h | Diagnóstico : Activar salida analog. AO1 | Flechas UP /DOWN | | X |
| F339 | 0327h | Diagnóstico : Activar salida analog. AO2 | Flechas UP /DOWN | | X |
| F340 | 0328h | Para la inversión lógica de las entradas digitales (DI) | 0 - 128 | 0 | |

Fxxx=Sólo lectura / F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP


GRUPO 400 : CONFIGURACIÓN ENTRADAS/SALIDAS ANALÓGICAS

| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--|------------------------|--------------------------|------------|
| F400 | 0400h | Definición rango AI1 – Límite bajo (V) | 0,00 – F402 V | 0,00 V | |
| F401 | 0401h | Asignación AI1 – Límite bajo | 0 – F403 | 1 | |
| F402 | 0402h | Definición rango AI1 – Límite alto (V) | F400 – 10,00 V | 10,00 V | |
| F403 | 0403h | Asignación AI1 – Límite alto | 1,0 ó F401 – 2,00 | 2 | |
| F404 | 0404h | Ganancia AI1 | 0,0 – 10,0 | 1 | |
| F405 | 0405h | Factor de filtro AI1 | 0,1 – 10,0 | 0,1 | |
| F406 | 0406h | Definición rango AI2 – Límite bajo (V) | 0,00 – F408 V | 0,00 V | |
| F407 | 0407h | Asignación AI2 – Límite bajo | 0 – F409 | 1 | |
| F408 | 0408h | Definición rango AI2 – Límite alto (V) | F406 – 10,00 V | 10,00 V | |
| F409 | 0409h | Asignación AI2 – Límite alto | 1,0 ó F407 – 2,00 | 2 | |
| F410 | 040Ah | Ganancia AI2 | 0,0 – 10,0 | 1 | |
| F411 | 040Bh | Factor de filtro AI2 | 0,1 – 10,0 | 0,1 | |
| F412 | 040Ch | Definición rango AI3 – Límite bajo (V) | 0,00 – F414 V | 0,00 V | |
| F413 | 040Dh | Asignación AI3 – Límite bajo | 0 – F415 | 1 | |
| F414 | 040Eh | Definición rango AI3 – Límite alto (V) | F412 – 10,00 V | 10,00 V | |
| F415 | 040Fh | Asignación AI3 – Límite alto | 1,0 ó F413 – 2,00 | 2 | |
| F416 | 0410h | Ganancia AI3 | 0,0 – 10,0 | 1 | |
| F417 | 0411h | Factor de filtro AI3 | 0,1 – 10,0 | 0,1 | |
| F418 | 0412h | Banda muerta 0 Hz para AI1 | ± 0 – 0,50 V | 0,00 V | |
| F419 | 0413h | Banda muerta 0 Hz para AI2 | ± 0 – 0,50 V | 0,00 V | |
| F420 | 0414h | Banda muerta 0 Hz para AI3 | ± 0 – 0,50 V | 0,00 V | |
| F421 | 0415h | Selección mando AI : Panel operador | 1 - 2 | 2 | |
| F422 | 0416h | Selección mando AI : Potenciómetro | 0 - 1 | 0 | |
| F423 | 0417h | Salidas analógicas : Configuración AO1 | 0 - 2 | 1 | |
| F424 | 0418h | Salidas analógicas : Frecuencia mínima para salida AO1 | 0,0 – F425 Hz | 0,05 Hz | |
| F425 | 0419h | Salidas analógicas : Frecuencia máxima para salida AO1 | F424 – F111 Hz | 50,00 Hz | |
| F426 | 041Ah | Salidas analógicas : Ganancia para AO1 | 0 – 120 % | 100,00% | |
| F427 | 041Bh | Salidas analógicas : Configuración AO2 | 0 - 1 | 0 | |
| F428 | 041Ch | Salidas analógicas : Frecuencia mínima para salida AO2 | 0,0 – F425 Hz | 0,05 Hz | |
| F429 | 041Dh | Salidas analógicas : Frecuencia máxima para salida AO2 | F428 – F111 Hz | 50,00 Hz | |
| F430 | 041Eh | Salidas analógicas : Ganancia para AO2 | 0 – 120 % | 100,00% | |
| F431 | 041Fh | Salidas analógicas : Asignación de parámetros operativos para AO1 | 0 – 10 | 0 | |
| F432 | 0420h | Salidas analógicas : Asignación de parámetros operativos para AO2 | 0 – 10 | 1 | |
| F433 | 0421h | Multiplicador para el medidor de voltaje del motor | 0,01 – 5*valor nominal | 2 | X |
| F434 | 0422h | Multiplicador para el medidor de corriente del motor | 0,01 – 5*valor nominal | 2 | X |
| F436 | 0424h | Corriente múltiple correspondiente del par nominal para valor analógico máximo de salida | 0,01 – 3,00 | 3,00 | X |



| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|--------|--------|--|------------------------|-------------------|-----|
| F437 | 0425h | Factor de filtro de la entrada analógica y salida analógica (Eliminado en versiones posteriores) | 1 – 100 | 10 | |
| F440 | 0428h | Ref.velocidad pulsos: Frec. mínima (kHz) | 0,00 – F442 kHz | 0,00 kHz | |
| F441 | 0429h | Ref.velocidad pulsos: Asignación Mín. (kHz) | 0,00 – 2,0 | 1 | |
| F442 | 042Ah | Ref.velocidad pulsos: Frec. máxima (kHz) | 1,00 ó F441 – 2,00 kHz | 2,00 kHz | |
| F443 | 042Bh | Ref.velocidad pulsos: Asignación Máx. (kHz) | 0,00 – 2,0 | 1 | |
| F445 | 042Dh | Ref.velocidad pulsos: Factor de filtro | 0 – 100 | 0 | |
| F446 | 042Eh | Ref.velocidad pulsos: Banda muerta 0 Hz | 0 - ± F442 | 0 | |
| F449 | 0431h | Salida pulsos DO1: Frecuencia máxima | 0,00 – 50,00 kHz | 10,00 kHz | |
| F450 | 0432h | Salida pulsos DO1: 0 Offset (%) | 0,00 – 100,00 % | 0,00% | |
| F451 | 0433h | Salida pulsos DO1: Multiplicador | 0,00 – 10,00 | 1 | |
| F453 | 0435h | Salida pulsos DO1: Asignación del parámetro | 0 - 10 | 0 | |
| F460 | 043Ch | AI No Lineal : Característica AI1 | 0 - 1 | 0 | X |
| F461 | 043Dh | AI No Lineal : Característica AI2 | 0 - 1 | 0 | X |
| F462 | 043Eh | AI No Lineal : Nivel entrada 1 para AI1 (V) | F400 - F464 | 2,00 V | X |
| F463 | 043Fh | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 1 para AI1 (%) | F401 - F465 | 1,20 V | X |
| F464 | 0440h | AI No Lineal : Nivel entrada 2 para AI1 (V) | F462 - F466 | 5,00 V | X |
| F465 | 0441h | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 2 para AI1 (%) | F463 - F467 | 1,50 V | X |
| F466 | 0442h | AI No Lineal : Nivel entrada 3 para AI1 (V) | F464 - F402 | 8,00 V | X |
| F467 | 0443h | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 3 para AI1 (%) | F465 - F403 | 1,80 V | X |
| F468 | 0444h | AI No Lineal : Nivel entrada 1 para AI2 (V) | F406 - F470 | 2,00 V | X |
| F469 | 0445h | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 1 para AI2 (%) | F407 - F471 | 1,20 V | X |
| F470 | 0446h | AI No Lineal : Nivel entrada 2 para AI2 (V) | F468 - F472 | 5,00 V | X |
| F471 | 0447h | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 2 para AI2 (%) | F469 - F473 | 1,50 V | X |
| F472 | 0448h | AI No Lineal : Nivel entrada 3 para AI2 (V) | F470 - F412 | 8,00 V | X |
| F473 | 0449h | AI No Lineal : Asignación nivel entrada 3 para AI2 (%) | F471 - F413 | 1,80 V | X |

Fxxx=Sólo lectura / F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP

**GRUPO 500 : CICLO AUTOMÁTICO DE FRECUENCIAS FIJAS**

| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--|---------------------|--------------------------|------------|
| F500 | 0500h | Selección de frecuencias fijas | 0 - 2 | 1 | X |
| F501 | 0501h | Número de frecuencias fijas para el ciclo automático | 2 - 8 | 7 | |
| F502 | 0502h | Número de ciclos automáticos | 0 - 9999 | 0 | |
| F503 | 0503h | Estado al final del ciclo | 0 - 1 | 0 | |
| F504 | 0504h | Frecuencia fija 1 (Hz) | F112 - F111 | 5,00 Hz | |
| F505 | 0505h | Frecuencia fija 2 (Hz) | F112 - F111 | 10,00 Hz | |
| F506 | 0506h | Frecuencia fija 3 (Hz) | F112 - F111 | 15,00 Hz | |
| F507 | 0507h | Frecuencia fija 4 (Hz) | F112 - F111 | 20,00 Hz | |
| F508 | 0508h | Frecuencia fija 5 (Hz) | F112 - F111 | 25,00 Hz | |
| F509 | 0509h | Frecuencia fija 6 (Hz) | F112 - F111 | 30,00 Hz | |
| F510 | 050Ah | Frecuencia fija 7 (Hz) | F112 - F111 | 35,00 Hz | |
| F511 | 050Bh | Frecuencia fija 8 (Hz) | F112 - F111 | 40,00 Hz | |
| F512 | 050Ch | Frecuencia fija 9 (Hz) | F112 - F111 | 5,00 Hz | |
| F513 | 050Dh | Frecuencia fija 10 (Hz) | F112 - F111 | 10,00 Hz | |
| F514 | 050Eh | Frecuencia fija 11 (Hz) | F112 - F111 | 15,00 Hz | |
| F515 | 050Fh | Frecuencia fija 12 (Hz) | F112 - F111 | 20,00 Hz | |
| F516 | 0510h | Frecuencia fija 13 (Hz) | F112 - F111 | 25,00 Hz | |
| F517 | 0511h | Frecuencia fija 14 (Hz) | F112 - F111 | 30,00 Hz | |
| F518 | 0512h | Frecuencia fija 15 (Hz) | F112 - F111 | 35,00 Hz | |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO 600 : FUNCIONES AUXILIARES / CONTROL DEL FRENO DC

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|---|-------------------------------|--|-----|
| F600 | 0600h | Freno DC : Activación | 0 - 3 | 0 | |
| F601 | 0601h | Freno DC : Umbral de frecuencia para inyección | 0,2 – 5,0 Hz | 1,0 Hz | |
| F602 | 0602h | Freno DC : Inyección DC START | 0 – 100 % | 50 | |
| F603 | 0603h | Freno DC : Inyección DC STOP | 0 – 100 % | 10 | |
| F604 | 0604h | Freno DC : Duración DC START | 0,0 – 10,0 Seg. | 0,5 Seg. | |
| F605 | 0605h | Freno DC : Duración DC STOP | 0,0 – 10,0 Seg. | 0,5 Seg. | |
| F607 | 0607h | Freno DC : Activa funciones límite | 0 - 4 | 3 | |
| F608 | 0608h | Freno DC : Corriente límite (% I Nominal) | 60 – 200% | 160,00% | |
| F609 | 0609h | Freno DC : Tensión límite (% I Nominal) | 60 – 200% | 140,00% | |
| F610 | 060Ah | Freno DC : Tiempo máximo de inyección en situación límite | 0,1 - 3.000,0 seg. | 60,0 seg. | |
| F611 | 060Bh | Chopper de frenada : Umbral de activación (V) | 200 – 1000 Vdc | Según Variador (para 3x400V = 770Vdc) | |
| F612 | 060Ch | Chopper de frenada : Ciclo de trabajo máximo | 0 – 100% | 80,00% | X |
| F613 | 060Dh | Arranque al vuelo: Activar la función | 0 - 2 | 0 | X |
| F614 | 060Eh | Arranque al vuelo: Inicio scan proceso | 0 - 2 | 0 | X |
| F615 | 060Fh | Arranque al vuelo: Scan velocidad | 1 - 100 | 20 | X |
| F620 | 0614h | Tiempo de apagado de retardo de freno | 0,1 - 3000 | 5 | X |
| F627 | 061Bh | Arranque al vuelo: Límite de corriente | 50 - 200% | 100,00% | |
| F631 | 061Fh | Control tensión bus DC: Activar función | 0 - 1 | 0 | |
| F632 | 0620h | Control tensión bus DC: Tensión nominal DC | 200 – 800 V | 380 Vdc / 700 Vdc | |
| F633 | 0621h | Control tensión bus DC: Banda adaptación de frecuencia (Hz) | 0,01 – 10 Hz | 5,00 Hz | |
| F638 | 0626h | Habilitación de copia de parámetros | 0 - 2 | 1 | |
| F639 | 0627h | Código copiado parámetros | 2000 - 2999 | Según versión softw. | |
| F640 | 0628h | Tipo de copia | 0 - 1 | 1 | |
| F641 | 0629h | Activar función antioscilación (Solo tamaños < 7) | 0 - 1 | 0 | |
| F643 | 062Bh | Tecla multifunción | 0 - 3 | 0 | |
| F644 | 062Ch | Habilitar copia al teclado | 0 - 6 | 0 | |
| F645 | 062Dh | Selección parámetros de estado | 0 - 35 | 0 | |
| F646 | 062Eh | Tiempo apagado display LCD | 0 - 100 | 100 | |
| F647 | 062Fh | Cambiar idioma (de pantalla exterior) | 0 - 3 | 0 | |
| F657 | 0639h | Compensación caída energía: Activar función | 0 - 1 | 0 | X |
| F658 | 063Ah | Compensación caída energía: Aceleración | 0,0 – 3.000 seg (0,0=F114) | 0,0 seg. | X |
| F659 | 063Bh | Compensación caída energía: Desaceleración | 0,0 – 3.000 seg (0,0=F115) | 95 seg. | X |
| F660 | 063Ch | Compensación caída energía: Umbral de tensión para iniciar compensación | Para 230V : 215V - F661 | Para 230V = 250V | |
| F661 | 063Dh | Compensación caída energía: Umbral de tensión para parar compensación | Para 230V : F660 - 300V | Para 230V = 270V | |
| F662 | 063Eh | Juicio de recuperación de voltaje instantáneo | 0,00 – 10,00 | 0,30 | |
| F663 | 063Fh | Coefficiente instantáneo Proporcional Kp | 0,00 – 10,00 | 0,25 | |
| F664 | 0640h | Coefficiente instantáneo Integral Ki | 0,00 – 10,00 | 0,25 | |



| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--|---|---------------------------|------------|
| F670 | 0646h | Coeficiente de ajuste de límite-corriente límite-tensión | 0,01 – 10,00 | 2,00 | |
| F671 | 0647h | Origen de la consigna de voltaje del variador | 0 - 10 | 0 | |
| F672 | 0648h | Consigna interna de voltaje | 0,0 – 100 % | 100 % | |
| F673 | 0649h | Límite bajo de voltaje motor (%) | 0 - F674 % | 0 % | |
| F674 | 064Ah | Límite alto de voltaje motor (%) | F673 – 100 % | 100 % | |
| F676 | 064Ch | Tiempo de activación del voltaje (seg.) - Tiempo de caída del voltaje (seg.) | 0,0 – 3.000 seg. - 0,0 – 3.000 seg. | 5,0 seg. - 5,0 seg. | |
| F677 | 064Dh | Modo STOP para el control independiente del voltaje del motor | 0 - 2 | 0 | |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP** / **F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO 700 : ERRORES Y FUNCIONES DE PROTECCIÓN

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|---|-----------------|--|-----|
| F700 | 0700h | STOP-DISABLE por terminal : Selección del retardo | 0 - 1 | 0 | |
| F701 | 0701h | STOP-DISABLE por terminal : Tiempo para el retardo(seg.) | 0,0 – 6,0 seg. | 0,0 seg. | |
| F702 | 0702h | Control ventilador : Ajuste control | 0 - 2 | 2 | X |
| F703 | 0703h | Control ventilador : Umbral de temperatura | Sólo Lectura | 35 °C | |
| F704 | 0704h | Prot. Sobrecarga : Umbral de sobrecarga variador (%) | 50 – 100 % | 80 % | X |
| F705 | 0705h | Prot. Sobrecarga : Umbral de sobrecarga motor (%) | 50 – 100 % | 80 % | X |
| F706 | 0706h | Prot. Sobrecarga : Umbral para disparo de sobrecarga del variador (%) | 120 – 190 % | 150 % | X |
| F707 | 0707h | Prot. Sobrecarga : Umbral para disparo de sobrecarga del motor (%) | 20 – 100 % | 100 % | X |
| F708 | 0708h | Histórico alarmas : Último fallo | Sólo Lectura | | |
| F709 | 0709h | Histórico alarmas : Penúltimo fallo | Sólo Lectura | | |
| F710 | 070Ah | Histórico alarmas : Antepenúltimo fallo | Sólo Lectura | | |
| F711 | 070Bh | Histórico alarmas : Último fallo : (Hz) | Sólo Lectura | | |
| F712 | 070Ch | Histórico alarmas : Último fallo : (A) | Sólo Lectura | | |
| F713 | 070Dh | Histórico alarmas : Último fallo : Bus DC (V) | Sólo Lectura | | |
| F714 | 070Eh | Histórico alarmas : Penúltimo fallo : (Hz) | Sólo Lectura | | |
| F715 | 070Fh | Histórico alarmas : Penúltimo fallo : (A) | Sólo Lectura | | |
| F716 | 0710h | Histórico alarmas : Penúltimo fallo : Bus DC (V) | Sólo Lectura | | |
| F717 | 0711h | Histórico alarmas : Antepenúltimo fallo : (Hz) | Sólo Lectura | | |
| F718 | 0712h | Histórico alarmas : Antepenúltimo fallo : (A) | Sólo Lectura | | |
| F719 | 0713h | Histórico alarmas : Antepenúltimo fallo : Bus DC (V) | Sólo Lectura | | |
| F720 | 0714h | Contador de errores : Sobrecorriente (OC) | Sólo Lectura | | |
| F721 | 0715h | Contador de errores : Sobrevoltaje (OE) | Sólo Lectura | | |
| F722 | 0716h | Contador de errores : Sobretemperatura (OH) | Sólo Lectura | | |
| F723 | 0717h | Contador de errores : Sobrecarga (OL1) | Sólo Lectura | | |
| F724 | 0718h | Funciones protección: Visualización de pérdida de fase | 0 - 1 | 1 (modelos T2/T3) | X |
| F725 | 0719h | Funciones protección: Reset baja tensión | 1 - 2 | 2 | X |
| F726 | 041Ah | Funciones protección: Visualización de sobretemperatura | 0 - 1 | 1 | X |
| F727 | 071Bh | Funciones protección: Visualización pérdida de fase | 0 - 1 | 1 | X |
| F728 | 071Ch | Disparo por error : Retraso pérdida de fase | 0,1 – 60,0 seg. | 0,5 seg. | |
| F729 | 071Dh | Disparo por error : Retraso baja tensión | 0,1 – 60,0 seg. | 0,5 seg. | |
| F730 | 071Eh | Disparo por error : Retraso sobretemperatura | 0,1 – 60,0 seg. | 0,5 seg. | |
| F732 | 0720h | Disparo por error : Umbral baja tensión BUS DC | 0,1 – 450 V | Inverter 230V = 215V Inverter 400V = 400V | |
| F737 | 0725h | Sobrecorriente software: Control | 0 - 1 | 0 | X |
| F738 | 0726h | Sobrecorriente software: Límite de corriente | 0,50 – 3,00 | 2,5 | X |
| F739 | 0727h | Sobrecorriente software: Contador de fallos OC1 | | | |
| F741 | 0729h | Fallo señal analógica: Control | 0 - 4 | 0 | |
| F742 | 072Ah | Fallo señal analógica: Umbral de detección | 1 – 100 % | 50 % | |
| F745 | 072Dh | Fallo sobretemperatura: Umbral de alarma | 0 – 100 % | 80 % | |



| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--|---------------------|--------------------------|------------|
| F746 | 072Eh | Umbral de frecuencia de autoajuste límite | 60 - 72 | 65 | |
| F747 | 072Fh | Fallo señal analógica: Temperatura dependiente de la frecuencia de conmutación | 0 - 1 | 1 | |
| F752 | 0734h | Fallo sobrecarga motor: Coeficiente | 0,1 – 20 % | 1,0 % | |
| F753 | 0735h | Fallo señal analógica: Tipo de motor | 0 – 1 | 1 | |
| F754 | 0736h | Detección de ralentí : Umbral de corriente | 0 – 200 % | 5,0 % | X |
| F755 | 0737h | Detección de ralentí : Retardo detección | 0 – 60 seg. | 0,5 seg. | X |
| F760 | 073Ch | Detección puesta a tierra : Visualización | 0 – 1 | 1 | X |
| F761 | 073Dh | Trabajo inverso : F=0/F-START | 0 – 1 | 0 | X |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP** / **F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO 800 : AUTOTUNING / PARÁMETROS DEL MOTOR

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|--|-------------------|--------------------|-----|
| F800 | 0800h | Selección medida de datos del motor | 0 – 2 | 0 | X |
| F801 | 0801h | Potencia nominal del motor (kW) | 0,2 – 1000 kW | | X |
| F802 | 0802h | Tensión nominal del motor (V) | 1 – 440 V | | X |
| F803 | 0803h | Corriente nominal del motor (A) | 0,1 – 6500 A | | X |
| F804 | 0804h | Número de polos del motor | Sólo Lectura | Cálculo Automático | |
| F805 | 0805h | Voltaje nominal del motor | 1 – 30.000 U/Min | | X |
| F806 | 0806h | Resistencia estátor (Ohm) ** Para ajuste fino tras autotuning | 0,001 – 65,00 Ohm | | X |
| F807 | 0807h | Resistencia rotor (Ohm) ** Para ajuste fino tras autotuning | 0,001 – 65,00 Ohm | | X |
| F808 | 0808h | Inductancia de fuga (mH) ** Para ajuste fino tras autotuning | 0,01 – 650,0 mH | | X |
| F809 | 0809h | Inductancia ppal (mH) ** Para ajuste fino tras autotuning | 0,1 – 6500 mH | | X |
| F810 | 080Ah | Frecuencia nominal del motor | 1,0 – 300,0 Hz | 50,00 Hz | X |
| F811 | 080Bh | Punto de conmutación de frecuencia portadora (Hz) | 0,00 – 20,00 Hz | 8,00 Hz | X |
| F812 | 080Ch | Solo asíncronos: Tiempo de excitación START | 0,0 – 30,0 seg. | 0,3 seg. | |
| F813 | 080Dh | Solo asíncronos: Ganancia proporcional frecuencia (KP1) | 1 - 100 | 30 | |
| F814 | 080Eh | Solo asíncronos: Tiempo de Integración (KI1) | 0,01 – 10,00 seg. | 0,5 seg. | |
| F815 | 080Fh | Solo asíncronos: Ganancia proporcional frecuencia (KP2) | 1 – 100 | Según Variador | |
| F816 | 0810h | Solo asíncronos: Tiempo de integración frecuencia (KI2) | 0,01 – 10,00 seg. | 1,0 seg. | |
| F817 | 0811h | Solo asíncronos: Rango 1 frecuencia final | 0,01 – 10,00 Hz | 5,00 Hz | |
| F818 | 0812h | Solo asíncronos: Rango 2 frecuencia START | F817 – F111 Hz | 50,00 Hz | |
| F819 | 0813h | Solo asíncronos: Control de precisión | 50 -200 | 100 | |
| F820 | 0714h | Solo asíncronos: Filtro lazo de velocidad constante | 0 - 100 | 0 | |
| F827 | 081Bh | Solo asíncronos: Control de coeficiente de scan | 10,00 – 4.000 | 40,00 | X |
| F840 | 0828h | Solo asíncronos: Corriente ralenti (A) | 0,10 – F803 A | Según Variador | X |
| F870 | 0846h | Solo síncronos: Capacidad retorno eléctrico | V/1000 rpm | | X |
| F871 | 0847h | Solo síncronos: Inductancia D-eje (Ohm) | | | X |
| F872 | 0848h | Solo síncronos: Inductancia Q-eje (Ohm) | | | X |
| F873 | 0849h | Solo síncronos: Resistencia estátor (Ohm/Phase) | | | X |
| F876 | 084Ch | Solo síncronos: Corriente a rotor activo en reposo (% I Nom) | | 20 % | X |
| F877 | 084Dh | Solo síncronos: Compensación de frecuencia con corriente de rotor activo en reposo (%) | | 0 % | X |
| F878 | 084Eh | Solo síncronos: Umbral de compensación con corriente de rotor activo en reposo (Hz) | | 10 Hz% | X |
| F880 | 0850h | Solo síncronos: Control coeficiente de scan | | 0,2 seg. | X |

Fxxx=Sólo lectura / F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP

**GRUPO 900 : HARDWARE RS485 / COMUNICACIONES**

| <i>PARÁM.</i> | <i>Modbus</i> | <i>FUNCIÓN</i> | <i>RANGO AJUSTE</i> | <i>AJUSTE DE FÁBRICA</i> | <i>Run</i> |
|---------------|---------------|--------------------------------|---------------------|--------------------------|------------|
| F900 | 0900h | Dirección variador | 0 – 255 | 1 | |
| F901 | 0901h | Modo de operación RS485 | 1 – 3 | 2 | |
| F902 | 0902h | Número de bits STOP | 1 – 2 | 2 | |
| F903 | 0903h | Test de paridad | 0 – 2 | 0 | |
| F904 | 0904h | Velocidad flujo de datos | 0 – 6 | 3 | |
| F905 | 0905h | Modbus time-out | 0,0 – 3.000 seg. | 0,0 seg. | |
| F906 | 0906h | Modbus time-out para alarma | 0,0 – 3.000 seg. | 0,0 seg. | |
| F930 | 091Eh | Protección desconexión teclado | 0 - 10 seg. | 0 seg. | |

Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP** / **F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO A00 : CONTROL PID / FUNCIONES PARA CONTROL DE BOMBEO

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|--|-------------------|-------------------|-----|
| FA00 | 0A00h | Configuración del controlador | 0 – 1 | 0 | |
| FA01 | 0A01h | Consigna de PID : Elección de fuente | 0 – 4 | 0 | X |
| FA02 | 0A02h | Realimentación PID : Elección de fuente | 0 – 7 | 1 | |
| FA03 | 0A03h | Límite de control superior (% del set-point) | 0,0 – 100,0 % | 100,0 % | |
| FA04 | 0A04h | Valor de consigna interna (%) | FA05 – FA03 % | 50,0 % | |
| FA05 | 0A05h | Límite de control inferior (% del set-point) | 0,0 – 100,0 % | 0,0 % | |
| FA06 | 0A06h | Polaridad del control PID | 0 – 1 | 1 | X |
| FA07 | 0A07h | Modo dormir automático | 0 – 1 | 1 | X |
| FA09 | 0A09h | Umbral de frecuencia para la función dormir | >F112 <F111. | 5,00 Hz | |
| FA10 | 0A0Ah | Retardo para la función dormir | 0 – 500 seg. | 15 seg. | |
| FA11 | 0A0Bh | Retardo para la reactivación de la función dormir | 0 – 3.000 seg. | 3,0 seg. | |
| FA12 | 0A0Ch | Frecuencia máxima de trabajo en PID | FA09 – FA111 Hz | 50 Hz | |
| FA18 | 0A12h | Consigna variable permitida | 0 – 1 | 1 | |
| FA19 | 0A13h | Ganancia proporcional (P) | 0,00 – 10,00 | 0,3 | |
| FA20 | 0A14h | Tiempo integral (I) | 0,1 – 100,0 seg. | 0,3 seg. | |
| FA21 | 0A15h | Tiempo diferencial (D) | 0,00 – 10,00 seg. | 0,0 seg. | |
| FA22 | 0A16h | Control ciclo de tiempo / coeficiente de scan | 0,1 – 10,0 seg. | 0,1 seg. | |
| FA23 | 0A17h | Resultados PID negativos : Bloqueo inversión | 0 – 1. | 0 | |
| FA24 | 0A18h | Tiempo de cambio : Unidades | 0 – 1 | 0 | |
| FA25 | 0A19h | Ajuste del tiempo de cambio | 1 - 9999 | 100 h | |
| FA26 | 0A1Ah | Protección de la situación “sin agua” | 0 - 3 | 0 | |
| FA27 | 0A1Bh | Límite de corriente para “sin agua” (% I Nominal) | 10 – 150 % | 80 % | |
| FA28 | 0A1Ch | Verificación tiempo de retardo | 0,0 – 3.000 seg. | 60 seg. | |
| FA29 | 0A1Dh | Ajuste de banda muerta (5 de consigna) | 0,0 – 10,0 % | 2,0 % | |
| FA30 | 0A1Eh | Doble bomba: Retardo para arranque 1ª bomba (variador) | 2,0 – 999,9 seg. | 20,0 seg. | |
| FA31 | 0A1Fh | Doble bomba: Ret. para arranque 2ª bomba (contactor) | 0,1 – 999,9 seg. | 30,0 seg. | |
| FA32 | 0A20h | Doble bomba: Ret. para paro 2ª bomba (Contactor) | 0,1 – 999,9 seg. | 30,0 seg. | |
| FA58 | 0A3Ah | Emergencia: Presión para situación de emergencia | 0,0 – 100,0 % | 80 % | |
| FA59 | 0A3Bh | Emergencia: Selección de la función de emergencia | 0 - 2 | 0 | |
| FA60 | 0A3Ch | Emergencia: Frecuencia para situación de emergencia | F112 – F111 Hz | 50 Hz | |
| FA62 | 0A3Eh | Emergencia: Modo de disparo | 0 - 2 | 0 | |
| FA66 | 0A42h | Verificación del tiempo de retardo para mensaje “sin agua” | 0 – 60 seg. | 2 seg. | |
| FA67 | 0A42h | Modo de "Dormir" | 0 – 1 | 0 | X |
| FA68 | 0A43h | Offset presión 1 (%) | 0,0 – 100,0 | 30,0 | X |
| FA69 | 0A44h | Offset presión 2 (%) | 0,0 – 100,0 | 30,0 | X |

 Fxxx=Sólo lectura / **F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP**


GRUPO C00 : CONTROL DE VELOCIDAD / CONTROL DE PAR

| PARÁM. | Modbus | FUNCIÓN | RANGO AJUSTE | AJUSTE DE FÁBRICA | Run |
|-------------|--------------|--|----------------|-------------------|-----|
| FC00 | 0C00h | Selección trabajo a par/velocidad | 0 – 2 | 0 | |
| FC01 | 0C01h | Tiempo de retardo cambio par/velocidad | 0,0 – 1,0 seg. | 0,1 seg. | X |
| FC02 | 0C02h | Tiempo de rampa de par subir/bajar | 0,1 – 100 seg. | 1 seg. | |
| FC06 | 0C06h | Origen de consigna para control de par | 0 – 5 | 0 | X |
| FC07 | 0C07h | Par referido al par nominal del motor | 0,0 – 3,000 | 3,000 | X |
| FC09 | 0C09h | Valor de la referencia interna de par (%) | 0 – 300,0 % | 100 % | |
| FC14 | 0C0Eh | Refuerzo de par original | 0 - 5 | 0 | X |
| FC15 | 0C0Fh | Incremento de par (en %) par nominal del motor | 0,0 – 0,5 % | 0,5 % | X |
| FC16 | 0C10h | Umbral de frecuencia para el refuerzo de par (% f-max) | 0 – 100,0 % | 10 % | X |
| FC17 | 0C11h | Valor interno de ajuste del refuerzo de par | 0 – 50,0 % | 10 % | |
| FC22 | 0C16h | Origen de la consigna del límite de velocidad directo | 0 – 5 | 0 | X |
| FC23 | 0C17h | Valor de límite de velocidad interno directo | 0 – 100 % | 10 % | |
| FC24 | 0C18h | Origen de la consigna del límite de velocidad inverso | 0 – 3 | 0 | X |
| FC25 | 0C19h | Valor de límite de velocidad interno inverso | 0 – 100 % | 10 % | |
| FC28 | 0C1Ch | Origen de la señal del límite de par motor | 0 – 5 | 0 | X |
| FC29 | 0C1Dh | Referencia: 100% del límite de señal del par nominal motor | 0,0 – 3,000 | 3,000 | X |
| FC30 | 0C1Eh | Valor interno del límite de par motor | 0 – 300 % | 200 % | |
| FC33 | 0C21h | Origen de la señal del límite par generador | 0 – 5 | 0 | X |
| FC34 | 0C22h | Referencia: 100% del límite de señal del par nominal motor | 0,0 – 3,000 | 3,000 | X |
| FC35 | 0C23h | Valor interno del límite de par motor en modo generador | 0 – 300 % | 200 % | |
| FC48 | 0C30h | Activar límite secundario | 0 – 1 | 0 | X |
| FC49 | 0C31h | Límite secundario : Par/Corriente | 50,0 – 200 % | 120 % | X |
| FC50 | 0C32h | Frecuencia de transición inicial | 1,0 – FC51 Hz | 15 Hz | X |
| FC51 | 0C33h | Frecuencia de transición final | FC50 - F111 | 30 Hz | X |

Fxxx=Sólo lectura / F200=Sólo modificable en STOP / F132=Modificable en RUN/STOP